

【 QUIZ 】

ある測定系が、次の伝達関数で示される入出力応答を持つ 2 次の線形システムでモデル化できるとき、

$$H(s) = \frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} \quad (0 \leq \zeta < 1)$$

ランプ波入力 $x_i(t) = \begin{cases} t & (t \geq 0) \\ 0 & (t < 0) \end{cases}$ に対する応答 $x_o(t)$ を求めなさい。また、定常的な応答遅れが、 $\tau = \frac{2\zeta}{\omega_n}$ と

なること、ならびに、 $\zeta = 0$ の場合の応答が、 $\frac{x_o(t)}{K} = t - \frac{1}{\omega_n} \sin \omega_n t$ になることを示しなさい。

[略解]

ランプ入力のラプラス変換は、

$$X_i(s) = L[x_i(t)] = L[t] = \frac{1}{s^2}$$

であるから、応答出力のラプラス変換は、

$$X_o(s) = H(s)X_i(s) = \frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} \cdot \frac{1}{s^2} = \frac{K\omega_n^2}{(s + \zeta\omega_n)^2 + (1 - \zeta^2)\omega_n^2} \cdot \frac{1}{s^2}$$

となる。これを部分分数に分けると、

$$\frac{X_o(s)}{K} = \frac{2\zeta/\omega_n \cdot (s + \zeta\omega_n)}{(s + \zeta\omega_n)^2 + (1 - \zeta^2)\omega_n^2} + \frac{2\zeta^2 - 1}{(s + \zeta\omega_n)^2 + (1 - \zeta^2)\omega_n^2} + \frac{-2\zeta/\omega_n}{s} + \frac{1}{s^2}$$

となるから、変換表に照らして逆変換すれば、応答は、

$$\frac{x_o(t)}{K} = e^{-\zeta\omega_n t} \left[\frac{2\zeta}{\omega_n} \cos \omega_n' t + \frac{2\zeta^2 - 1}{\omega_n'} \sin \omega_n' t \right] - \frac{2\zeta}{\omega_n} + t \quad (t > 0)$$

と求まる。なお、ここで $\omega_n' = \sqrt{1 - \zeta^2} \omega_n$ とおいた。

定常状態、すなわち十分時間がたてば、指数関数のかかる項は十分小さくなるから、

$$\frac{x_o(t)}{K} \cong t - \frac{2\zeta}{\omega_n}$$

となって、出力は入力に対して一定の遅れをもつことがわかる。また、 $\zeta = 0$ のときの応答は、

$$\frac{x_o(t)}{K} = t - \frac{1}{\omega_n} \sin \omega_n t$$

である。